

Variables utilisées :

AUTO : Choix du mode Auto

S-AUTO : Choix du mode Semi auto

MANU : Choix du mode manuel

dep : Choix sous-cycle Dépose flacon

pri : Choix sous-cycle Prise flacon

dcy : Départ cycle auto

acq : Acquiescement de la prise de la boîte pleine

- Capteurs course des vérins

1s1 : Pince rentrée

1s2 : Pince sortie

2s1 : Pince ouverte

2s2 : Pince fermée

3s1 : Dépilleur boîte rentré

3s2 : Dépilleur boîte sorti

4s1 : Dépilleur flacon rentré

4s2 : Dépilleur flacon sorti

- Capteurs

pomX : Capteur d'origine Axe X

pomY : Capteur d'origine Axe Y

def : Défaut flacon

- Moteur

kmxa : Moteur X sens A

kmxb : Moteur X sens B

kmya : Moteurs Y sens A

kmyb : Moteurs Y sens B

- Positions

POS_DES : Position envoyé depuis la carte pour la prochaine position du flacon dans la boîte

POS_DEF : Position de la boîte à défauts

POS_CAP : Position pour faire la mesure sur le capteur

POS_INIT : Position pour que la pince soit au-dessus du flacon

- Compteurs

Cpos : Compteur des positions dédiées à chaque flacon présenté dans la boîte

C3 : Compteur de flacons défectueux

POS_* : Compteur de position désirée du nouveau emplacement du flacon (voir le rapport)